# MOTOR DRIVER AND AIR CONDITIONER EQUIPPED THEREWITH

Publication number: JP2000287496 **Publication date:** 2000-10-13

Inventor: NATSUME MORIKUNI: NOUCHI YOSHITERU

Applicant: DAIKIN IND LTD

Classification

- international: F04D27/00; F24F11/04; H02P5/46; H02P5/74; F24F11/04; F04D27/00; F24F11/04; H02P5/46;

H02P5/74; F24F11/04; (IPC1-7): F24F11/04; H02P7/74;

F04D27/00; H02P5/46 - European:

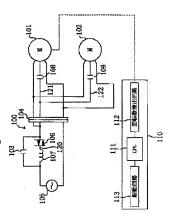
Application number: JP20000015506 20000125

Priority number(s): JP20000015506 20000125; JP19990021455 19990129

Report a data error here

# Abstract of .IP2000287496

PROBLEM TO BE SOLVED: To facilitate a motor driving circuit and reduce the cost in an air conditioner which is provided with a difference between the number of revolutions of both blowers, so as to prevent the abnormal sound caused by the mutual interference of two blowers. SOLUTION: This system is provided with a common solid state relay 106 common to both motors, between the first and second fan motors 101 and 102 provided in parallel and an AC power source 105. This is provided with the first capacitor 108 having the first capacity, between the common solid state relay 106 and the first fan motor 101. This is provided with the second capacitor 109 having the second capacity different from the first capacity, between the common solid state relay 106 and the second fan motor 102. A control circuit 110 is equipped with a revolution detecting circuit 112 which detects only the number of revolutions of the first fan motor 101, a CPU 111 which controls the common solid state relay 106 based on that number of revolutions, and a drive circuit 113.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

# (19)日本照特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-287496 (P2000-287496A)

(43)公開日 平成12年10月13日(2000.10.13)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ		ァーマコート*(参考)
H02P	7/74		H02P	7/74	E
F 0 4 D	27/00		F 0 4 D	27/00	P
H 0 2 P	5/46		H 0 2 P	5/46	С
# F 2 4 F	11/04		F 2 4 F	11/04	F

# 審査請求 未請求 請求項の数8 OL (全 12 頁)

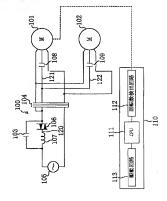
(21)出顧番号	特顧2000-15506(P2000-15506)	(71)出廣人	000009853	
			ダイキン工業株式会社	
(22) 掛顧日	平成12年1月25日(2000.1.25)		大阪府大阪市北区中崎西2丁目4番12号	
			梅田センタービル	
(31)優先権主張番号	特顯平11-21455	(72)発明者	夏目 守邦	
(32)優先日	平成11年1月29日(1999.1.29)		大阪府堺市金岡町1304番地 ダイキン工業	
(33)優先権主張国	日本 (JP)	株式会社堺製作所金岡工場内		
		(72)発明者	野内 義照	
			大阪府堺市金岡町1304番地 ダイキン工業	
			株式会社堺製作所金岡工場内	
		(74)代理人	10007/931	
			弁理士 前田 弘 (外1名)	

# (54) [発明の名称] モータ駆動装置及びそれを備えた空気調和装置

### (57)【要約】

【課題】 2つの送風機の相互干渉に起因する異音を防 止するため、両送風機の回転数に差を設けるようにした 空気調和装置において、モータ駆動回路の簡易化及び低 コスト化を達成する。

【解決手段】 互いに並列に設けられた第1及び第2フ ァンモータ(101, 102)と交流電源(105)との間に、 両モータ(101, 102)に共通の共通ソリッドステイトリ レー(106)を設ける。共通ソリッドステイトリレー(1 06) と第1ファンモータ (101) との間に、第1容量を 有する第1コンデンサ(108)を設ける。共通ソリッド ステイトリレー(106)と第2ファンモータ(102)との 間に、第1容量と異なる第2容量を有する第2コンデン サ(109)を設ける。制御回路(110)は、第1ファンモ ータ(101)の回転数のみを検出する回転数検出回路(1 12) と、当該回転数に基づいて共通ソリッドステイトリ レー (106) を制御するCPU (111) 及び駆動回路 (11 3)とを備える。



# 【特許請求の範囲】

【請求項1】 1つの交流電源(105)に複数の交流モータ(101, 102)が互いに並列に接続されたモータ駆動装置であって、

上記各交流モータ (101, 102) の位相制御手段 (106) が設けられ、

上記各交流モータ (101, 102) を並列接続するように分 岐された各電力供給ライン (121, 122) には、容量が異 なるコンデンサ (108, 109)、抵抗値が興文を抵抗 (8 1, 配) 及びイングクタンスが異なるコイル (11, 12) の少なくとも何れか 1つか設けられているモータ駆動装 置。

【請求項2】 1つの交流電源 (105) に接続され且つ 互いに並列に接続された第1交流モータ (101) と第2 交流モータ (102) とを駆動するモータ駆動装置であっ て、

上記第1交流モータ (101) 及び第2交流モータ (102) を位相制御するための位相刷卸手段 (106) と、 上記位相剛神手段 (106) と上記第1交流モータ (101) とを接続する第1電力供給ライン (121) に設けられた 第1コンデンサ (108) と、

上配位指側御手段 (106)から上記算2交流モータ (10 2)へ電力を供給するように上記第1電力供給ライン ( 21)から分岐した第2電力供給ライン (122)に設けら れ、上記第1コンデンサ (108)と異なる容量を有する 第2コンデンサ (109)とを備えているモータ駆動装 置。

【請求項3】 1つの交流電源(105) に接続され且つ 互いに並列に接続された第1交流モータ(101)と第2 交流モータ(102)とを駆動するモータ駆動装置であっ て.

上記第1交流モータ (101) 及び第2交流モータ (102) を位相制御するための位相制卿手段 (106) と、 上記位相剛伸手段 (106) と上記第1交流モータ (101) とを接続する第1電力供給ライン (121) に設けられた 第1抵抗(形)と、

上記位相制御手段 (106) から上記第2交流モータ (10 2) へ電力を供給するように上記第1電力供給ライン (122) に設ける は1) から分岐した第2電力供給ライン (122) に設ける れ、上記第1抵抗(用)と異なる抵抗値を有する第2抵 抗(R2)とを備えているモータ駆動装置。

【請求項4】 1つの交流電源 (105) に接続され且つ 互いに並列に接続された第1 交流モータ (101) と第2 交流モータ (102) とを駆動するモータ駆動装置であっ て、

上記第1交流モータ (101) 及び第2交流モータ (102) を位相制御するための位相制御手段 (106) と、 上記位相制御手段 (106) と上記第1交流モータ (101) とを接続する第1電力供給ライン (121) に設けられた 第1コイル (L1) と、 上記位相制御手段(106)から上記第2交流モータ(102)へ電力を供給するように上記第1電力供給ライン(12)に設けられ、上記第1コイル(11)と異なるインダクタンスを有する第2コイル(12)とを備えているモータ駆動装置。 【請求項5]第15年(14)及び第2交流モータ(101)及び第2交流モータ(102)のいずれか一方の回転数を検出する回転数検出手段(112)と、

該回転数検出手段 (112) からの出力信号を受け、上記 第1 交流モータ (101) 及び第2 交流モータ (102) の回 転数がそれそれの所定回転数になるようにに指制制手段 (106) を制御する回転数制御手段 (111, 113) とを備 えている請求項1~4の向れか1 項に記載のモータ駆動 装置。

【請求項6】 調和空気を送風するための第1羽根車 (20R) 及び第2羽根車(20R)と、

上記第1羽根車 (20R) を駆動する第1交流モータ (101)と.

上記第2羽根車 (20L) を駆動する第2交流モータ (10 2) と

交流電源 (105) に接続され、該交流電源 (105) の電力 によって上記第1 交流モータ (101) 及び第2交流モー タ (102) を駆動するモータ駆動装置 (100) とを備えた 空気調和装置であって、

ト記モータ駆動装置 (100) は、

上記第1交流モータ(101)及び第2交流モータ(102) を位相制御するための位相制御手段(106)と、

を位相的即するためへの配相的即手段(106)と、上配位相前側手段(106)と上配節 文流モータ(101)とを接続する第1電力供給マイン(121)に設けられ且つ所定の第1容量を有する第1コンデンサ(108)と、上記位相制即手段(106)から上配第2交流モータ(102)へ電力を供給するように上配第1電力供給ライン(122)に設けられ、上記第2羽根車(2018)を上配第1羽根車(2018)と異なる回転数で回転させるように上記第1羽根車(2018)を異なる第2容量を有する第2コンデンサ(109)とを備えている空気調和装置。

【請求項7】 調和空気を送風するための第1羽根車 (20R)及び第2羽根車(20R)と、

上記第1羽根車 (20R) を駆動する第1交流モータ (10 1) と

上記第2羽根車 (20L) を駆動する第2交流モータ (10 2) と

交流電源 (105) に接続され、該交流電源 (105) の電力 によって上記第1 交流モータ (101) 及び第2 交流モー タ (102) を駆動するモータ駆動装置 (100) とを備えた 空気調和装置であって、

上記モータ駆動装置(100)は、

上記第1交流モータ (101) 及び第2交流モータ (102) を位相制御するための位相制御手段 (106) と、

上記位相制御手段(106)と上記第1交流モータ(101) とを接続する第1電力供給ライン(121)に設けられ且 つ所定の第1抵抗値を有する第1抵抗(R1)と、

上記位相制御手段(106)から上記第2交流モータ(10 2) へ電力を供給するように上記第1電力供給ライン(1 21) から分岐した第2電力供給ライン (122) に設けら れ、上記第2羽根車(20L)を上記第1羽根車(20R)と 異なる回転数で回転させるように上記第1抵抗値と異な る第2抵抗値を有する第2抵抗(R2)とを備えている空 気調和装置,

【請求項8】 調和空気を送風するための第1羽根車 (20R)及び第2羽根車(20R)と、

ト記第1羽根車(20R)を駆動する第1交流モータ(10

上記第2羽根車(20L)を駆動する第2交流モータ(10 2) と、

交流電源(105)に接続され、該交流電源(105)の電力 によって上記第1交流モータ(101)及び第2交流モー タ(102)を駆動するモータ駆動装置(100)とを備えた 空気調和装置であって、

上記モータ駆動装置(100)は、

上記第1交流モータ(101)及び第2交流モータ(102) を位相制御するための位相制御手段(106)と、 上記位相制御手段(106)と上記第1交流モータ(101) とを接続する第1電力供給ライン(121)に設けられ且 つ所定の第1インダクタンスを有する第1コイル (L1)

上記位相制御手段(106)から上記第2交流モータ(10 2) へ電力を供給するように上記第1電力供給ライン(1 21) から分岐した第2電力供給ライン (122) に設けら れ、上記第2羽根車(20L)を上記第1羽根車(20R)と 異なる回転数で回転させるように ト記第1インダクタン スと異なる第2インダクタンスを有する第2コイル(L 2) とを備えている空気調和装置。

# 【発明の詳細な説明】

# [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、モータ駆動装置及 びそれを備えた空気調和装置に係る。特に、本発明は、 複数のモータを回転数に差を設けつつ駆動するモータ駆 動装置、及び送風機を互いに異なる回転数で回転させる 空気調和装置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来より、交流モータによって駆動され る送風機を2つ備えた空気調和装置が知られている。こ の種の空気調和装置では、例えば、図6に示すように、 送風機の羽根車を駆動する第1交流モータ (201) 及び 第2交流モータ(202)が、それぞれ第1駆動回路(20 みび第2駆動回路(204)を介して、共通の交流電源 (205) に接続されている。各駆動回路(203, 204) に は、各交流モータ (201, 202) に対し設けられたコンデ ンサ(208, 209)と、ソリッドステイトリレー(206, 2 07) とが設けられている。そして、第1駆動回路(20 3) に設けられたコンデンサ (208) と、第2駆動回路 (204) に設けられたコンデンサ (209) とは、容量の等 しい同一種類のコンデンサで構成されていた。

【0003】一方、両送風機の回転数を制御するコント ローラ (210) には、第1 交流モータ (201) 及び第2 交 流モータ (202) の回転数を検出する第1回転数検出回 路(211)及び第2回転数検出回路(212)と、第1ソリ ッドステイトリレー(206)及び第2ソリッドステイト リレー (207) をそれぞれ駆動する第1駆動回路 (214) 及び第2駆動回路(215)と、CPU(213)とが設けら れている。

【0004】このCPU(213)は、第1回転数検出回 路(211)及び第2回転数検出回路(212)からの出力信 号を受け、第1交流モータ (201) 及び第2交流モータ (202) がそれぞれの所定の回転数で回転するように、 第1駆動回路(214)及び第2駆動回路(215)から各ソ リッドステイトリレー (206, 207) への駆動信号を制御

【0005】ところで、2つの送風機の回転数が同一で あると、うなり等の異音が発生しやすいことが経験的に 知られている。そこで、従来は、異音を防止するため、 コントローラ(210)が第1ソリッドステイトリレー(2 06) 及び第2ソリッドステイトリレー(207)によって 供給電力の位相を制御し、上記両交流モータ(201,20 2) を異なる回転数で回転させ、両送風機の間に回転数 差を設けるようにしていた。

#### [0006]

【発明が解決しようとする課題】しかし、各送風機毎に ソリッドステイトリレー (206, 207)、回転数検出回路 (211, 212)及び駆動回路(214, 215)をそれぞれ設け ることは、CPU (213) の制御を複雑にし、また、装 置の低コスト化及び省スペース化の観点から好ましくな い。そこで、複数のモータを回転数に差を設けながら駆 動するモータ駆動装置の簡易化が望まれていた。

【0007】本発明は、かかる点に鑑みてなされたもの であり、複数のモータを回転数に差を設けながら駆動す るモータ駆動装置及びそれを備えた空気調和装置につい て、その構成の簡易化及び低コスト化を達成することを 目的とする。

#### [0008]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に、本発明は、交流電源と各交流モータとの間に、容量 の異なるコンデンサを設けたものである。

【0009】また、他の発明は、交流電源と各交流モー タとの間に、抵抗値の異なる抵抗を設けたものである。 【0010】また、他の発明は、交流電源と各交流モー タとの間に、インダクタンスの異なるコイルを設けたも のである。

【0011】具体的に、第10発明は、1つの交流電源 (105)に複数の交流モータ(101,102)が互いに並列 定検索されたエータ駆動装置を対象としている。そして、上記各交流モータ(101,102)の位相制御手段(10 6)が窓けられている。加えて、上記名交流モータ(10 1,102)を並列接続するように分岐された各電力供給ライン(121,122)には、容量が異なるコンデッサ(10 8,109)、抵抗値が異なる抵抗(R1,R2)及びインダク タンスが異なるコイル(L1,L2)の少なくとも何れか1 つが影けられている。

【0012】また、第2の発明は、1つの交流電源(105)に接続され且つ互いに並列に接続された第1支流・一夕(101)と第2交流モータ(102)とを駆動するモータ解動装置を対像としている。そして、上記第1交流モータ(101)及び第2交流モータ(102)を位相制静耳段(106)を備えている。更に、上記位相削静耳段(106)を伸えている。更に、上記技術等の第1電力供給ライン(121)に設けられた第1コンデンサ(108)を備えている。加えて、上記位相利申段(106)から上記第1交流モータ(102)へ電力を供給するように上記第1電/供給ライン(121)から分岐した第2電力供給ライン(122)に設けられ、上記第1コンデンサ(108)と異なる容量を有する第2コンデンサ(108)と異なる容量を有する第2コンデンサ(108)と異なる容量を有する第2コンデンサ(108)と異なる容量を有する第2コンデンサ(109)を備えている。

[0013] この第1の発明及び第2の発明では、位相 制御手段 (106) がオン状態になることにより、交流電 瀬(105) から両交流モータ (101, 102) に電力が挟給 される。その際、例えば、各交流モータ (101, 102) の 印加電圧はコンデンサ (108, 109) の容量に応じた位相 運化が生じる。つまり、第1 交流モータ (101) の交流電 電圧は第1コンデンサ (108) の容量に応じた位相遅れ が生じる一方、第2交流モータ (102) の交流電圧は第 コンデンサ (109) の容量に応じた位相遅れが生じ プ

【0014】この第1コンデンサ (108)と第2コンデンサ (109)の容量は互いに異なるため、第1交流モータ (101)と第2変流モータ (102)との交流運転には位相差が生じる。その結果、位相制御手段 (106)を通じて供給される電力が異なることになる。従って、第1交流モータ (101)と第2交流モータ (102)とは、互いに異なる回転数で回転する。

【0015】このように、両交流モータ (101, 102) の 電圧位相差が第1コンデンサ (108) 及び第2コンデン サ (109) の容量の相違によってもたらされるので、各 交流モータ (101, 102) に対して個別の位相制御手段を 設ける必要がなくなる。そのため、両交流モータ (10 1, 102) に対し共通の位相制制手段 (106) 毎日和る とが可能となる。従って、位相制御手段 (106) の必要 個数が低減し、装置の簡易化、低コスト化及び省スペー ス化か図られる 【0016】また、第3の発明は、第2の発明と同様に、1つの交流電源(105)に接続され上つ互いに並列 に接続された第1支流モータ (102)とを駆動するモータ駆動装置を対象としている。そして、上記第1交流モータ (102)とを駆動するための位相制制手段 (106)を備えている。更に、上記位相制制手段 (106)を備えている。更に、上記位相制制手段 (106)を加えている。大田では、1000年間、1000

【0017】この第3の発明では、抵抗値の異なる抵抗 (和、R2)を設けているので、第1交流モータ(191) と第2交流モータ(192)との交流電圧に差が生じる。 従って、第2の発明と同様に、第1交流モータ(191) と第2交流モータ(192)とは、互いに異なる回転数で 回転する、この結果、位相制制手段(196)の必要個数 が低減し、装置の簡易化、低コスト化及び省スペース化 が包られる。

【0018】また、第4の発明は、第2の発明と同様 に、1つの交流電源(105)に接続され且つ互いに並列 に接続された第1交流モータ(101)と第2交流モータ (102)とを駆動するモータ駆動装置を対象としてい る。そして、上記第1交流モータ(101)及び第2交流 モータ (102) を位相制御するための位相制御手段 (10 6)を備えている。更に、上記位相制御手段(106)と上 記第1交流モータ(101)とを接続する第1電力供給ラ イン (121) に設けられた第1コイル (L1) を備えてい る。加えて、上記位相制御手段(106)から上記第2交 流モータ(102)へ電力を供給するように上記第1電力 供給ライン (121) から分岐した第2電力供給ライン (1 22) に設けられ、上記第1コイル (L1) と異なるインダ クタンスを有する第2コイル (L2) を備えている。 【0019】この第4の発明では、抵抗値の異なるコイ ル (L1, L2) を設けているので、第1 交流モータ (10 と第2交流モータ(102)との交流電圧に位相差が生 じる。従って、第2の発明と同様に、第1交流モータ (101) と第2交流モータ (102) とは、互いに異なる回 転数で回転する。この結果、位相制御手段(106)の必 要個数が低減し、装置の簡易化、低コスト化及び省スペ ース化が図られる。

【0020】また、第5の発明は、第1~4の何れか1 の発明において、第1交流モータ (101) 及び第2交流 モータ (102) のいずれか一方の回転数を検出する回転 数検出手段 (112) を備えている。更に、該回転数検出 手段 (112) からの出力信号を受け、上記第1交流モータ (101) 及び第2交流モータ (102) の回聴数がそれぞ れの所定回転数になるように位相制部手段 (106) を制 朝する回転数制制手段 (111, 113) を備えている。 【0021】この第5の発明では、両交流モータ (10 1, 102) の制御に際し、いずれか一方の回転数を検出す をだけで足りるので、制御及び装置の簡易化を更に進め ることができる。また、位相制御手段 (106) の制御だ けで両交流モータ (101, 102) の電力供給を制御するこ とができるので、位相制御手段 (106) の制御が簡単化 される。

【0022】また、第6の発明は、調和空気を送風する ための第1羽根車(20R)及び第2羽根車(20R)と、上 記第1 羽根車(20R)を駆動する第1交流モータ(101) と、上記第2羽根車(20L)を駆動する第2交流モータ (102) と、交流電源 (105) に接続され、該交流電源 (105) の電力によって上記第1交流モータ(101) 及び 第2交流モータ(102)を駆動するモータ駆動装置(10 0)とを備えた空気調和装置を対象としている。そし て、上記モータ駆動装置(100)は、上記第1交流モー タ(101)及び第2交流モータ(102)を位相制御するた めの位相制御手段(106)を備えている。更に、上記モ ータ駆動装置(100)は、上記位相制御手段(106)と上 記第1交流モータ(101)とを接続する第1電力供給ラ イン(121)に設けられ且つ所定の第1容量を有する第 1コンデンサ(108)を備えている。加えて、上記モー 夕駆動装置(100)は、上記位相制御手段(106)から上 記第2交流モータ(102)へ電力を供給するように上記 第1電力供給ライン(121)から分岐した第2電力供給 ライン (122) に設けられ、上記第2羽根車 (20L) を上 記第1羽根車(20R)と異なる回転数で回転させるよう に上記第1容量と異なる第2容量を有する第2コンデン サ(109)を備えている。

【0023】この第6の発明では、第1コンデンサ(108)と第2コンデンサ(109)の容量の相違により、第1次第一タ(101)と第2交流モータ(102)とは、互いに異なる回転数で各別根単(20R,20L)を回転駆動する。これにより、第1羽根単(20R)及び第2羽根単(20)は互いに異なる回転数で回転し、異音の発生が助止される。

【0024】また、第7の発明は、第6の発明と同様 に、調和空気を送風するための第1羽根車 (20R) 及び 第2羽根車 (20R) と、上記第1羽根車 (20R) を駆動す る第1 交流モータ (101) と、上記第2羽根車 (20L) を 駆動する第2 交流モータ (102) と、交流電源 (105) に 接続され、該交流電源 (105) の電力によって上記部 交流モータ (101) 及び第2 交流モータ (102) を駆動す るモータ駆動装置 (100) とを備えた空気調和装置を対 象としている。そして、上記モータ駆動装置 (100) は、上記第1 支流モータ (101) 及び第2 交流モータ (102) は、上記第1 支流モータ (106) を は、上記第1 支流モータ (106) を の2) を位相制御するための位相制即手段 (106) を 備えている。更に、上記モータ駆動装置 (100) は、上記位 相制御手段 (106)と上記第1交流モータ (101)とを接 続する第1電力供給ライン (121)に設けられ且・列庁の の第1抵抗値をすする第1抵抗 (11)を備えている。加 えて、上記モータ駆動装置 (100)は、上記位相制伊手段 (106)から上記第2交流モータ (102)へ電力を供給 するように上記第1電力供給ライン (121)から分岐した第2電力保給ライン (122)に設けられ、上記第2羽 根車(204)を上記第1羽根車(206)と異なる回転数で 回転させるように上記第1羽根車(206)と異なる回転数で 可転させるように上記第1組が起と異なる第2抵抗値を 有する第2抵抗 (22)を機でいる。

【0025】この第7の発明では、第1抵抗(用)と第 2抵抗(限2)の抵抗値の相違により、第1交流モータ (101)と第2交流モータ(102)とは、五いに異なる回 転数で各羽根車(20R, 20L)を回転駆動する。これによ り、第1羽根車(20R)及び第2羽根車(20L)は互いに 現なる回転数で可転し、異等の発生が防止される。

【0026】また、第8の発明は、第6の発明と同様 に、調和空気を送風するための第1羽根車(20R)及び 第2羽根車(20R)と、上記第1羽根車(20R)を駆動す る第1交流モータ(101)と、上記第2羽根車(20L)を 駆動する第2交流モータ(102)と、交流電源(105)に 接続され、該交流電源(105)の電力によって上記第1 交流モータ (101) 及び第2 交流モータ (102) を駆動す るモータ駆動装置(100)とを備えた空気調和装置を対 象としている。そして、上記モータ駆動装置(100) は、上記第1交流モータ(101)及び第2交流モータ(1 02) を位相制御するための位相制御手段(106)を備え ている。更に、上記モータ駆動装置(100)は、上記位 相制御手段(106)と上記第1交流モータ(101)とを接 続する第1電力供給ライン(121)に設けられ且つ所定 の第1インダクタンスを有する第1コイル(L1)を備え ている。加えて、上記モータ駆動装置(100)は、上記 位相制御手段(106)から上記第2交流モータ(102)へ 電力を供給するように上記第1電力供給ライン(121) から分岐した第2電力供給ライン(122)に設けられ、 上記第2羽根車(20L)を上記第1羽根車(20R)と異な る回転数で回転させるように上記第1インダクタンスと 異なる第2インダクタンスを有する第2コイル(L2)を 備えている。

【0027】この第8の発明では、第1コイル(L1)と 第2コイル(L2)のインダクタンスの相違により、第1 支流モータ(101)と第2支流モータ(102)とは、互い に異なる回転数で各羽根車(208,201)を回転駆動す る。これにより、第1羽根車(208)及び第2羽根車(2 (L)は互いに異なる回転数で回転し、異音の発生が防止 される。

#### [0028]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を図面 に基づいて説明する。

【0029】〈実施形態1〉図1に示すように、本実施

形態に係る空気調和装置は、部屋の天井(71)と側壁 (72)とにより形成されるコーナー部分に設置された空 気調和ユニットしての室内機(1)を備えている。

【0030】室内機(1)のケーシング(10)には、室内空気を下方から吸い込む吸込口(41)と、調和空気を 室内に吹き出す吹出口(42, 43, 44)とが形成されている。吹出口(42, 43, 44)は、調和空気を削方に吹き出す前方吹出口(42, 43, 44)は、調和空気を側方に吹き出す側方吹出口(44)と、調和空気を一ナー部から左右斜め方向に吹き出すコーナー吹出口(42)とにより構成されている。

【0031】前方吹出口(43)は、ケーシング(10)の 前方において水平方向に延びるように開口している。

【0032】コーナー吹出口(42)は、仕切片(84)を 介して前方吹出口(43)に隣接するように、ケーシング (10)の左右のコーナー部に形成されている。

【0033】側方吹出口(44)は、仕切片(85)を介してコーナー吹出口(42)に隣接するように、ケーシング(10)の左右の両側方に開口している。

【0034】つまり、前方歌出口(43)、コーナー吹出 ロ(42) 及び側方吹出口(44)は、仕切片(84,85)を 介して、ケーシング(10)の前面から両側面と呈って連 続するように形成されている。なお、各吹出口(42.4 3,44)には、水平フラップ(81,82,83)が設けられ ている。

【0035] 図2に示すように、上記ケーシング(10) の内部には、吸込口(41)から各吹出口(42,43,44) へと連通する空気通路(45)が改されている。空気通路(45)には、室内空気を下方から吸入して積方向に吐出する2つのターボファン羽根車(208,201)と、室内空気を加熱又は冷却して頭和空気にする熱交換器(30)とが配置されている。

[0036] 回転休としての各羽根車(208, 201) に は、垂直方向(上下方向)に延びるファンモータ(10 1, 102)の駆動軸(図示せず)が建結されている。両羽 根車(208, 201)は、単相の交流モータから成る各ファ ンモータ(101, 102)によって回転駆動され、下方から 吸引した空気を横方向へ吐出するように構成されている。また、各羽根車(208, 201)の下方には、吸込口 (41)から空気通路(45)へ流入した室内空気を羽根車 (208, 201)へと案内するベルマウス(27)が配置され いる。

【〇〇37】上記熱交換器(30)は、多数のアレート状のフィンと、該各フィンを賣適して延びる伝熱管とから構成されたいわゆるクロスフィン型熱交換器(4階成されている。該熱交換器(30)は、ケーシング(10)の前面からコーケー部及び両側面に沿って上方視略コ字状に形成されている。

【0038】図2及び図3に示すように、上記2つの羽 根車(20R, 20L)及びファンモータ(101, 102)は、ケ 【0040】そして、仕切板(46)を挟んで、ケーシング(10)の前方から見て右に位置する羽根車(20R)及びファンモータ(101)が上記前方吹出口(43)側で仕切板(46)に向かう方向に回転する第1ファン(25R)に、左に位置する羽根車(20L)及びファンモータ(102)が上記前方吹出口(43)側で仕切板(46)から遠ざかる方向に回転する第2ファン(25L)に構成されている。

【0041】上記両ターボファン(25R, 25L)及びベル マウス (27, 27) の間には、モータ駆動回路 (100) や ファンモータ (101, 102) の制御回路 (110) などが収 められたスイッチボックス(61)が配置されている。こ のスイッチボックス (61) は、両ベルマウス (27, 27) に挟まれる下部ボックス (61a) と、該下部ボックス (6 1a) の上面から突出する下部ボックス (61a) よりも小 型の上部ボックス (61b) とによって構成されている。 【0042】次に、図4を参照しながら、モータ駆動回 路(100)及び制御回路(110)の構成を説明する。 【0043】交流モータで構成された第1ファンモータ (101) 及び第2ファンモータ (102) は、共通のモータ 駆動回路(100)を介して交流電源(105)に接続されて いる。モータ駆動回路(100)には、交流電源(105)と 両ファンモータ (101, 102) とを接続する共通ライン (120) が設けられている。共通ライン (120) の途中に は、コネクタ (104) が設けられている。コネクタ (10 と交流電源(105)の間には、互いに直列に接続され たリアクトル (107) 及び共通ソリッドステイトリレー (Solid State Relay)(106)と、これらと並列に設けら れた補助コンデンサ(103)とが設けられている。な お、共通ソリッドステイトリレー(106) は、ファンモー タ (101, 102) を位相制御するための半導体素子であ り、本実施形態では3端子双方向サイリスタで構成され ている。

【0044】 コネクタ (104) には、第1ファンモータ (101) 及び第2ファンモータ (102) が互いに並列に設けられている。 コネクタ (104) と第1ファンモータ (101) との間には、第1の容量を有する第1コンデンサ (108) が設けられている。コネクタ (104) と第2ファ

ンモータ (102) との間には、第2の容量を有する第2 コンデンサ (109) が設けられている。そして、第1容量と第2容量とは互いに異なっている。

【0045] つまり、位相制解手段としての共瀬ソリットステイトリレー (106)と第1ファンモータ (101)と を接続する第1電力供給ライン (121)には、第1の容量を有する第1コンデンサ (108)が設けられている。一方、第1電力供給ライン (121)から分較し且つ共道 ソリッドステイトリレー (106)から第2ファンモータ (102)へ電力を供給する第2電力供給ライン (122)には、第1の容量と異なる容量である第2の容量を有する第2コンデンサ (109)が設けられている。

【0046】なお、第1コンデンサ (108) 及び第2コンデンサ (109) は、客量の異なる同一種類のコンデンサでもよく、また、互いに種類の異なるコンデンサであってもよい。一方、第1ファンモータ (101) 及び第2ファンモータ (102) は、同一種類かつ同一容量のモータである。

【0047】制御回路(110)は、回転数検出回路(112)とCPU(111)と駆動回路(113)とを備えている。回転数検出回路(112)は、第1ファンモータ(101)又は第2ファンモータ(102)のいずれか一方の回転数を検出する回路であり、本実施形態では第1ファンモータ(101)の回転数のみを検出するように構成される。CPU(111)は、回転数検出回路(112)からの出力信号を受け、両ファンモータ(101,102)の回転数が所定の回転数になるように駆動回路(113)を制御するように駆動回路(113)を制御する場合に対している。CPU(111)は、回転数検出回路(113)を制御する場合に取動回路(113)を制御する。

【0048】駆動回路 (113) は、CPU (111) からの 制御信号を受け、所定の駆動信号を共通ソリッドステイトリレー (106) に出力する。なお、回転数検出回路 (1 12) は、本発明の回転数検出手段であり、CPU (11 1) 及び駆動回路 (113) は、本発明の回転数制御手段である。

【0049】次に、図1~3を参照しながら、上記空気 調和装置の空調運転動作を説明する。

【0051】ケーシング (10) 内に吸い込まれた室内空 気は、笠気週路 (45) を流れてベルマウス (27) を通 り、羽根車 (20R, 20L) に流入した後、羽根車 (20R, 2 0L) の側方・小出出される。この際、両羽根車 (20R, 20 L) から吐出された室内空気は、熱交換器 (30) を通過 する。熱交換器 (30) の内部には、図示しないが、冷凍 回路の冷媒が流通している。

【0052】そして、該熱交換器(30)において、冷房 運転時には、該冷線が室内空気と熱交換して蒸発し、室 内空気を冷却して低温の調理空気を生成する。また、暖 房運転時には、該冷線が室内空気と熱交換して緩縮し、 室内空気を加熱して高温の調和空気を生成する。その 後、この調和空気は、前方近日(43) ユーナー吹出 口(42) 及び側方吹出口(44)を通過し、主として室内 機(11)の前方及び両側方の3方向に向かって室内の広 範囲に飲まれます。

【0053】次に、図4を参照しながら、両ファン (25 R、25L) の運転動作について説明する。

【0054】交流電源(105)からの交流電流は、共通ソリッドステイトリレー (106)によって位相が側部されて両ファンモータ(101,102)に供給される。また、共通ソリッドステイトリレー (106)と第1ファンモータ(101)との間には第1コンデンサ(108)が限けられているため、第1ファンモータ(101)に供給される交流電圧は、第1コンデンサ(108)の第1容量に応じた位相遅れが生じる。同様に、共通ソリッドステイトリで(106)と原2ファンモータ(106)と第2ファンモータ(106)と第2ファンモータ(106)と第2ファンモータ(106)に保給される交流電圧は、第2コンデンサ(109)の第2容量に応じた位相遅れが生じる。

【0055】ここで、第1容量と第2容量とは互いに異なるため、第17アンモータ (101)と第27アンモータ (102)の電圧の位相遅れは互いに異なる。そのため、両ファンモータ (101, 102)は互いに異なる回転数で何転することになる。

【0056】一方、制御回路 (110) の回転数検出回路 (112) は、第1ファンモータ (101) の回転数を検出し、その検出結果をCPU (111) に出力する。CPU (111) は、第1ファンモータ (101) の検出回転数と所定の回転数とのすれを算出し、このずれがなくなるように、駆動回路 (113) は、各ファンモータ (101, 102) の回転数がそれぞれ所定回転数になるように、共通ソリッドステイトリレー (106) が位相を制御する。

【0058】また、モータ回転数の制御を、一方のファ

ンモータ (101) の回転数のみに基づいて行うことがで さるので、回転数検出回路 (112) が一つで足り、検出 回路が簡単に構成されている。また、ソリッドステイト リレーが一つで足りるので、その駆動回路も一つで足り る。従って、ソリッドステイトリレーの駆動回路の構成 が簡単になる。このように、未実施形態によれば、モー 夕制御が簡易化され、また、制御回路 (110) の構成が 簡単化されているので、装置がより安価に構成されてい る。

【0059】また、駆動回路(100)及び制御回路(11 0)が簡易化されたことにより、電装品の設置スペース を小さくすることが可能となった。その結果、スイッチ ボックス(61)の小型化を達成することができた。

【0060】 (実施が鑑2) 本実施が認は、図5に示す ように、第1コンデンサ (108) の他、第1抵抗(和1) と第1コイルである第1チョークコイル (L1) と設ける と共に、第2コンデンサ (109) の他、第2抵抗(和2) と第2コイルである第2チョークコイル (L2) とを設け たものである。

【0061】つまり、第1電力供給ライン (121) は、 図示しない主巻線が接続された主回路 (121a, 121b)を 備えている。そして、図示しない補助巻線が接続された 補助回路 (121c) が主巻線と並列に接続されている。 【0062】補助回路 (121c) には、第1コンデンサ (108) と第1抵抗 (R1) と第1チョークコイル (L1) とが直列に接続されている。また、主回路 (121a) に は、第1抵抗 (R1) と第1チョークコイル (L1) とが直 列に接続されている。

【0063】一方、第2電力供給ライン(122)は、上 記第1電力供給ライン(121)と同様に、図示しない主 巻線が接続された主の(8122a, 122b)を備えている。 そして、図示しない補助巻線が接続された補助回路(12 2c)が主巻線と並列に接続されている。

【0064】補助回路(122c)には、第2コンデンサ (109)と第2抵抗(R2)と第2チョークコイル(L2) とが直列に接続されている。また、主回路(122a)に は、第2抵抗(R2)と第2チョークコイル(L2)とが直 列に接続されている。

[0065] そして、上記等 | コンデンサ (108) の第 1容量、第1抵抗(RI) の第1抵抗値及び第1チョー マイル (に1) の第1インタクタンスと、第2コンデンサ (109) の第2容量、第2抵抗(R2) の第2抵抗値及び 第2チョークコイル (L2) の第2インダクタンスとは、 第1ファンモータ (101) と第2ファンモータ (102) の 回転数分類なるように設定されている。

【0066】具体的に、上記第1抵抗(附)の第1抵抗 値と第2抵抗(R2)の第2抵抗値とを異なる値にする と、第1ファンモータ(101)と第2ファンモータ(10 2)との印加電圧が異なり、第1ファンモータ(101)と 第2ファンモータ(102)の回転数が異なる。この場 合、上記等 1コンデンサ (108) の第1 容量及び第1 チョークコイル (L1) の第1 イングクシンスと、第 コンデンサ (109) の第2 容量及び第2 チョークコイル (L2) の第2 イングクタンスとは、同じである。つまり、上記第 1 チョークコイル (L1) と第 2 チョークコイル (L2) とは渡りなくてもよい。

(0067) また、上記第1チョークコイル (L1) の第 1インダクタンスと第2チョークコイル (L2) の第2イ ンダクタンスとを異なる値にすると、第1ファンモータ (101) と第2ファンモータ (102) との印加電圧の位相 進みが異なり、第1ファンモータ (101) と第2ファン モータ (102) の回転数が異なる。この場合、上記第1 コンデンサ (108) の第1を量及び第1抵抗(R1) の第 1抵抗値と、第2コンデンサ (109) の第2容量及び第 2抵抗(R2) の第2抵抗値とは、同じである。つまり、 上記第1抵抗(R1) と第2抵抗(R2) とは設けなくても よい。

【0068】また、上記簿1コンデンサ(108)の第1 容量と第2コンデンサ(109)の第2容量が同じて、第 1抵抗(保1)の第1抵抗値及び第1チョークコイル(L 1)の第1インゲクタンスと、第2抵抗(R2)の第2抵 抗値及び第2チョークコイル(L2)の第2インゲクタン スとが異なっていてもよい。

【0069】また、上記第1抵抗(R1)の第1抵抗位と 第2抵抗(R2)の第2抵抗値が同じで、第1コンデンサ (108)の第1を登及が第1チョークコイル(11)の第 1インダクタンスと、第2コンデンサ(109)の第2容 量及び第2チョークコイル(12)の第2インダクタンス とが興なっていてもよい、つまり、上記第1抵抗(R1) と第2抵抗(R2)とは設けなくてもよい。

【0070】また、上記郭 チョークコイル (L1) の第 1インダクタンスと第2チョークコイル (L2) の第2イ ンダクタンスが同じて、第1コンデンサ (108) の第1 容量及び第1抵抗 (R1) の第1抵抗値と、第2コンデン サ (109) の第2容量及び第2抵抗 (R2) の第2抵抗値 とが興なっていてもよい、つまり、上記第1チョークコ イに1) と第2チョークコイル (L2) とは設けなくて もよい。

【0071】また、上記第1コンデンサ (108) の第1 容量、第1抵抗(R1) の第1抵抗値及び第1チョークコ イル(L1) の第1インダクタシスと、第2コンデンサ (109) の第2容量、第2抵抗(R2) の第2抵抗値及び 第2セークコイル(L2) の第2インダクタンスとが何 れも異なっていてもよい。

【0072】要するに、第1ファンモータ(101)と第 2ファンモータ(102)の回転数が異なるように、各コ ンデンサ(108, 109)と各抵抗(R1, R2)と各チョーク コイル(L1, 12)を設定すればよい。その他の構成、作 用及び効果は、実施形態1と同様である。

【0073】〈その他の実施形態〉上記実施形態は交流

モータが2つの場合であったが、3つ以上の交流モータ に対し本発明を適用することも可能であることは効論で ある。つまり、各交流モータに対応した各コンデサの容 量等が異なるように設定する。

【0074】また、本発明に係るモータ駆動装置の適用 対象は送風機に限定されるものではなく、圧縮機等に適 用することも可能である。

# [0075]

【発明の効果】以上のように、本発明によれば、交流電源と第1 文流モータとの間に第1 コンデンサを設け、交流電源と第2 交流モータとの間に上起第1 コンデンサと異なる容量を有する第2 コンデンサを設けることとしたので、位相制御手段に依存することなく両交流モータの画転数に差を設けることが可能となる、後で、て両交流モータの流の相削手段の必要個数を行うことが可能となり、位相側等手段の必要個数を低減することができる。その結果、装置の構成を簡単化することができる。

【〇〇76】両交流モータのいずれか一方の回転数を検 出する回転数検出手段と、当該回転数検出手段の出力信 号を受けて両交流モータの回転数が所定回転数になるよ い位和部側手段を制御する回転数制御手段とを備える ことにより、回転数検出手段及び回転数制御手段の簡易 化を図ることができ、制御の容易化並びに装置の低コス ト化・省スペース化を促進することができる。

【○○77】両交流モータを空気調和装置の送風機の駆動モータとして用いることにより、2つの送風機同士の 干渉による異音の発生を防止することができ、空気調和 の低騒音化を達成することができる。

【〇〇78】また、上配交流電源と第1交流モータとの 間に第1抵抗を設け、交流電源と第2交流モータとの間 に上配第1抵抗と異なる抵抗値を有する第2抵抗を設け ることにより、両交流モータの回転数に差を設けること ができる。

【0079】また、上記交流電源と第1交流モータとの間に第1コイルを設け、交流電源と第2交流モータとの

間に上記第1コイルと異なるインダクタンスを有する第 2コイルを設けることにより、両交流モータの回転数に 差を設けることができる。

【0080】上記抵抗又はコイルにより、コンデンサと同様に、装置の構成を簡単化することができ、低コスト化及び省スペース化を達成することができる。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】実施形態1を示す空気調和装置の室内機の斜視 図である

【図2】実施形態1を示す空気調和装置の室内機の横断 面図である。

国図である。 【図3】実施形態1を示す空気調和装置の室内機の縦断

面図である。 【図4】実施形態1を示すモータ駆動回路及び制御回路

の構成図である。 【図5】実施形態2を示すモータ駆動回路及び制御回路 の構成図である。

【図6】従来のモータ駆動回路及び制御回路の構成図である。

### 【符号の説明】

10	ケーシング
20R	第1羽根車
20L	第2羽根車
100	モータ駆動回路
101	第1ファンエータ

 101
 第1ファンモータ (第1交流モータ)

 102
 第2ファンモータ (第2交流モータ)

 105
 交流電源

106 共通ソリッドステイトリレー (位相制御

R1

12

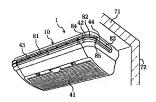
手段) 108 第1コンデンサ 109 第2コンデンサ 110 制御同路

R2 第2抵抗 L1 第1チョークコイル (第1コイル)

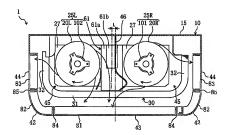
第2チョークコイル (第2コイル)

第1抵抗

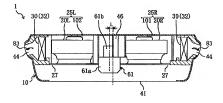
【図1】



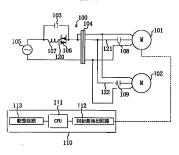
【図2】



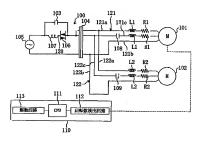
【図3】







【図5】



【図6】

